Partial English Translation of JP 63-34178 Y2

Title of the Invention: Electric Control Apparatus

Claim

(1) An electric control apparatus comprising: an insulating base,

a control device supported on said insulating base, including a contact device formed of at least one pair of contacts, and an operation device driving said contact to an open position and a close position, and

a permanent magnet device including a plurality of permanent magnets forming, altering, and causing interaction of a magnetic field to extinguish an arc generated at said contact,

wherein said permanent magnet device comprises a plurality of permanent magnets arranged parallel to a direction of a length of said contact device, and a plurality of permanent magnets provided at a movable member of said operation device, and forming a magnetic field having a magnetic flux acting so as to increase the magnetic field that traverses a moving direction of said contact when said contact is at a closed position, said magnetic field being modified together with a shift of said contact to an open position from a closed position to detach a current arc from said contact for extinction

Japan Patent Office Utility Model Publication Gazette

Utility Model Publication No.

63-34178

Date of Publication:

September 12, 1988

International Class(es):

H01H 9/44

(5 pages in all)

Title of the Invention:

Electric Control Apparatus

Utility Model Appln. No.

55-127898

Filing Date:

September 10, 1980

Priority Claimed:

Country:

USA

Filing Date:

September 10, 1979

Serial No.

74362

Inventor(s);

J.P. Connor

Applicant(s):

Westinghouse Electric Corporation

(transliterated, therefore the spelling might be incorrect)

⑩日本国特許庁(JP)

@実用新案出額公告

⑫実用新案公報(Y2)

昭63-34178

@Int_Cl_4

識別記号

庁内整理番号

2040公告 昭和63年(1988)9月12日

9/44 H OT H

A - 7346 - 5G

(全5頁)

砂考案の名称 電気制御装置

> 顧 昭55-127898 ②実

码公 開 昭56-72421

願 昭55(1980)9月10日 **22**出

國昭56(1981)6月15日

優先権主張

アメリカ合衆国,ペンシルベニア州,ビーバー・マレイ・

ぴ考 案 者 ジェイ・ピー・コナー

ドライブ117

①出 顋 人 ウエスチングハウス・ アメリカ合衆国 ペンシルベニア州 ピツツバーグ・ゲイ

トウエイ・センター(番地なし)

ポレーション

エレクトリツク・コー

20代 理 人 弁理士 曾我 道照

審査管 田中 秀夫

1

砂実用新案登録請求の範囲

(1) 絶縁基台と、

上記絶縁基台上に支持され、少なくとも一対 の接触子からなる接触子装置および上記接触子 を開位置および閉位置に作動する操作装置を有 5 考案の詳細な説明 する制御装置と、

上記接触子に発生するアークを消弧する磁界 を形成し、変化させ、相互作用させる複数の永 久磁石からなる永久磁石装置とを備え、

上記永久磁石装置は、上記接触子装置の長さ 10 に記載されているものと同じ型式のものである。 方向に平行に配置された複数の永久磁石と、上 記操作装置の可動部材に設けられ、上記接触子 が閉位置にあるとき上記接触子の移動方向を横 切る磁界を増強するよう作用する磁束を有する 磁界は上記接触子の閉位置から開位置への移動 と共に変化して上記接触子から電流アークを引 離して消弧するものである電気制御装置。

- (2) 上記操作装置が、可動接触子を支持し、上記 緑体製の可動部材であり、可動部材に永久磁石 が取付られていてその磁界が上記接触子の開閉 運動と共に移動する実用新案登録請求の範囲第 1項記載の電気制御装置。

2

た複数の永久磁石を備え、上記接触子の移動方 向に垂直に延びる磁束を有する磁界が形成され る実用新案登録請求の範囲第1項記載の電気制 御装置。

本考案は電気制御装置に関し、特に大電気負荷 を開閉し接触子間に発生するアークを無くす電気 制御装置に関するものである。

本発明の電気制御装置は米国特許第3296567号

大きな電気的負荷を開閉する際に電気制御装置 の接触子間に発生するアークは何年もの間大きな 問題であつた。接触子に発生するアークは接触子 の寿命を短かくし、負荷回路遮断を有効でなくし 磁界を形成する複数の永久磁石とを備え、上記 15 てしまう。この問題の対策として、接触子の近傍 に磁石を配置し、その磁界でアークを吹飛すこと は以前から行なわれている。この方法によればア ークにより接触子に穴があくことが少なくなり、 接触子の寿命が長くなる。本考案によれば、接触 接触子を開閉するように配置されたモールド絶 20 子が閉位置にあるときの磁界を強め、接触子が閉 位置から開位置に移動するにつれ磁界の磁束を変 化させることにより接触に発生するアークを消弧 する構成が得られる。

本考案は電気制御装置に関し、特に電磁操作装 (3) 上記接触子装置の長さ方向に平行に配置され 25 置により操作されるリレーや接触器等の電気制御

装置に関するものである。本考案の目的は、接触 子の寿命を短かくし、回路遮断容量を小さくする 大電流アークが接触子に発生せぬようにした電気 制御装置を得ることである。本考案の電気制御装 少なくとも一対の接触子からなる接触子装置およ び上記接触子を閉位置および閉位置に作動する操 作装置を有する制御装置と、上記接触子に発生す るアークを消弧する磁界を形成し、変化させ、相 置とを備え、上記永久磁石装置は、上記接触子装 置の長さ方向に平行に配置された複数の永久磁石 と、上記操作装置の可動部材に設けられ、上記接 触子が閉位置にあるとき上記接触子の移動方向を 磁界を形成する複数の永久磁石とを備え、上記磁 界は上記接触子の閉位置から開位置への移動と共 に変化して上記接触子から電流アークを引離して 消弧するようにしてある。

考案を説明する。

第1図には電気制御装置の一例として接触器1 0が示してあり、接触器 10は金属製基板 2と、 モールド絶縁体製の下部基台3および上部基台4 は、後に説明する如く第2図に示す2つのねじ2 6により基板2に固着されている。第1図および 第2図に示す如く、基板2は4辺で縁を折曲げ、 略々矩形の中央平板部を支持する4つの脚部を形 略々平坦な支持表面であり、凹部内に鉄心部材で を支持する支持パッド 8 が取付られ、鉄心部材 7 は2つの磁極面を形成するように上方に延びた2 本の脚部を有する複数の積層板からなる略々U字 し、この中に鉄心部材7の2本の脚部を受入れて いる。接触器10の組立中には、先ず、基板2の 凹部内に緩衝用の支持パッド9を置き、次に鉄心 部材7を支持パツド9上に置く。その後鉄心部材 にL字形支持体11を所定位置に置き、ねじ26 を基板2の下から下部基台3の孔を通し、第2図 に示す如く支持体11の下側脚部のタップ穴にね じ込む。このように、ねじ26は支持体11と下 部基台3を基板2に引付ける。これにより鉄心部 材7は弾性のある支持パッド8に対して引寄せら れ、鉄心部材7は基板2の凹部に取付られる。

第2図に於て、接触器10の上部はモールド絶 **聞は、絶縁基台と、上記絶縁基台上に支持され、 5 緑体ハウジングの上部である上部基台4と、モー** ルド絶縁体の接触子支持体 5 と略々U字形の接極 子8と、絶縁体のアークフード6とを備えてい る。第2図に示す如く、一対の導電性帯体18が 2つのねじ51により絶縁性の上部基台4に固着 互作用させる複数の永久磁石からなる永久磁石装 10 されている。別個の端子板 1 6 が同じねじ 5 1 に より導電性帯体 18の外端に接続されている。固 定接触子15がろう付け等の適当な方法により各 端子板18の内端に固着されている。 離間した固 定接触子 15 の各対を構絡するように別個の構絡 横切る磁界を増強するよう作用する磁束を有する 15 接触子部材13が設けられている。第2図に示す 如く、各構絡接触子部材13は各端に固着された 2つの可動接触子14を備えている。第2図およ び第3図に示す如く、絶縁体の接触子支持体5に は複数の窓開口が形成されていて、各個絡接触子 次に添付図面に示す本考案の実施例に沿つて本 20 部材13が各極用の別個の窓開口内で接触子支持 体5上に支持されている。各窓開口部内では、別 個の圧縮ばね21がばね座40を橋絡接触子部材 13に対して偏倚させて橋絡接触子部材13を所 定位置に保持しかつ接触子が弾性的に係合できる を有する接触器構造とを備えている。下部基台3 25 ようにしている。第2図および第3図から判るよ うに、絶縁性の接触子支持体5は開口を有し、こ の開口内で略々U字形の積層磁性体の接触子 8 が 接触子支持体5上に支持ピン12により支持され ている。支持ピン12は、U字形の接極子8の中 成した金属板部材である。平板部は凹部を有する 30 間部分の適当な開口を通り、接触子支持体5の表 面の出張りで支持されている。弾性のある緩衝バ ッド9が接極子8と接触子支持体5との間に設け られている。接触器10の上部基台4の組立時に は、接触子支持体5と接極子8とを開口を通して 形の磁気鉄心である。コイル1は2つの開口を有 35 上部基台4の底から上に動かし、その後橋絡接触 子部材 13を接触子支持体5の窓開口内の所定位 置に取付け、接触子支持体5および接極子8を構 絡接触子部材13と共に上部基台4の所定位置に 固定する。次に第3図に示す2つのねじ27を上 7に絶縁ハウジングの下部基台3をかぶせる。次 40 部基台4から下方へ絶縁ハウジングの適当な閉口 を通して基板2の平板部に形成されたタップ穴に ねじ係合させる。L字形支持体11上に設けられ た2つのばね22は接触子支持体5に係合して接 触子支持体5、接極子8および構絡接触子部材1

3を第2図に示す上方の非吸引位置に偏倚させ

第2図に於ては、接触器10は接触子支持体お よび接極子がばね22によつて上方の非吸引位置 に偏倚された状態を示している。接触子支持体 5 がこの位置にあるとき、橋絡接触子部材13は固 定接触子15から離れた上方位置にあり、従つて 接触器10は常開型である。コイル1を附勢する と、ばね22に抗して接極子8が吸引されて略々 U字形の接極子8の2つの磁極面が略々U字形の 鉄心部材7の2つの磁極面に係合することにより 制限される。この運動中に、ばね22が圧縮され て附勢され、橋絡接触子部材13は下方に移動し て固定接触子15に係合し、各橋絡接触子部材1 3が固定接触子15の間の回路を閉じる。閉成中 には各圧縮ばね21は僅かに圧縮されていて閉じ た接触子間に接触圧力を掛ける。接極子8が鉄心 部材7に係合し、接触子支持体5が下方位置にあ 消勢されると、附勢されたばね22が伸びて接触 子支持体5を第2図の上方位置に動かし、接極子 8および橋絡接触子部材13を上方へ非吸引位置 に動かす。コイル1を附勢すると接触器10を再 び同様に操作できる。

第1図に於て、絶縁性の上部基台4と絶縁性の アークフード6とが合つて接触器10の絶縁ハウ ジング構造を構成している。第2図に示す如く、 永久磁石17がアークフード6内で接触子装置の 両側に配置され接着されている。更に、第2図お 30 図面の簡単な説明 よび第3図に示す如く接触子支持体5の閉口内に も磁石17が設けられていて、ハウジング内の磁 石17と共働して接触子が閉位置に在るとき増強 された強力な磁界を形成するようにしてある。接 触器が消勢されて接触子が閉位置から閉位置に移 動したとき接触子支持体 5 内の磁石も橋絡接触子 部材13と共に移動して、接触子で発生する磁束

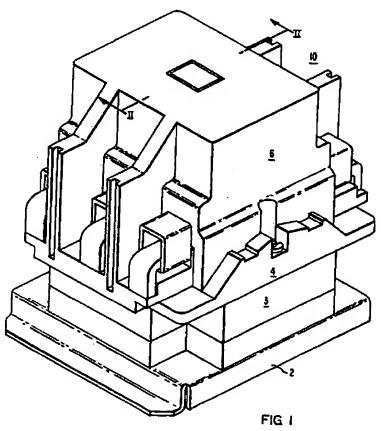
が変化し、ハウジング内の磁石と共働してアーク を接触子から引離し引伸し、可動接触子14と固 定接触子15との間に強いアークが発生せぬよう にしてある。磁石の極性は、接触子が閉位置にあ るときの磁界が接触子の移動方向に対して直角で あり、磁束がアークフード6内の磁石から接触子 の移動方向を横切つて接触子支持体5内の磁石に 達するような極性である。第2図に示す如く、接 触子が閉位置から閉位置に動くとき可動接触子1 U字形の鉄心部材7に係合する。この運動は略々 10 4と固定接触子15との間にアークが発生する。 可動接触子14と固定接触子15との間を垂直に 流れるアーク電流に右手の法則を用いると、アー クによる磁界はアークフード内の磁石と接触子支 持体内の磁石との間に形成される磁界に対して直 15 角である。従つてアークの磁界と磁石の磁界とは 互いに反潑し合いアークを伸長させ消弧させる。 接触子支持体内の磁石は、接触子が開離してアー クが可動接触子 1.4 について動き磁石がアークに ついて動いている間は、吹消し用の磁界の強さを つてばね22が附勢されているときにコイル1が 20 維持させる。以上の説明から本考案により、接触 子に発生するアークを無くして接触子の寿命を長 くし、電流遮断容量を大きくする新規な永久磁石 の機成を備えた改良された電気制御装置が得られ たことが明らかであろう。本考案は又、以上説明 25 したのと異なる位置でアークフード内に永久磁石 を配置し、接触子支持体あるいは別の可動部材に 設けた磁石と共働する磁界を形成して、接触子の

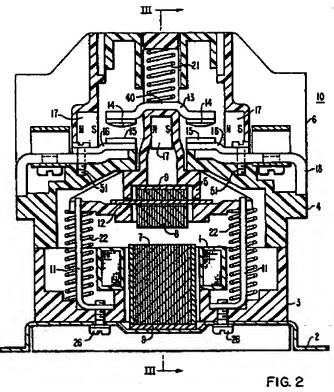
る。

第1図は本考案の電気制御装置の斜視図、第2 図は第1図の線Ⅱ-Ⅱに沿つた断面図、第3図は 第2図の線ⅢーⅢに沿つた側面断面図である。

運動と共に変化させて消弧作用を得ることもでき

1 ……コイル、3 ……下部基台、4 ……上部基 触子が閉位置にあるときには、磁石は共働し、接 35 台、 5 ……接触子支持体、 B ……アークフード、 7……鉄心部材、8……接極子、13……橋絡接 触子部材、14……可動接触子、15……固定接 触子、17……磁石、22……ばね。





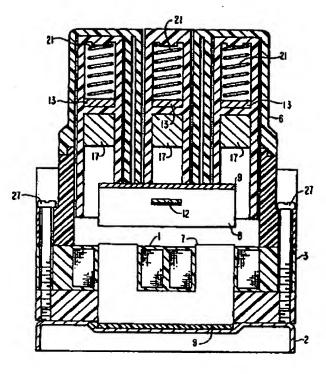


FIG. 3